

Recherche en cours

Discipline = *Automatique*

44 ressources ont été trouvées. Voici les résultats 41 à 44

Stratégie de contrôle haptique pour la réhabilitation du membre supérieur atteint de l'enfant hémiplegique

→ Thèse

Elsaeh Mohammed - 2017
Laboratoire d'Automatique, de Mécanique et d'Informatique Industrielles et Humaines - LAMIH




<http://ged.univ-valenciennes.fr/nuxeo/site/esupversions/14304108-bf07-41a5-894b-4f>

Supervision optimale des véhicules électriques hybrides en présence de contraintes sur l'état

→ Thèse

Fontaine Clément - 2013
Laboratoire d'Automatique, de Mécanique et d'Informatique Industrielles et Humaines - LAMIH



 Restriction d'accès permanente : confidentialité ou accès intranet uniquement

<http://ged.univ-valenciennes.fr/nuxeo/site/esupversions/027dfb1e-5972-4820-9cde-a5>

Synthèse de contrôleurs avancés pour les systèmes quasi-LPV appliqués au contrôle de moteurs automobiles

→ Thèse

Laurain Thomas - 2017
Laboratoire d'Automatique, de Mécanique et d'Informatique Industrielles et Humaines - LAMIH



<http://ged.univ-valenciennes.fr/nuxeo/site/esupversions/757681cc-224f-4073-8f66-ab>

Systèmes quasi-LPV continus : comment dépasser le cadre du quadratique ?

→ Thèse

Jaadari Abdelhafidh - 2013
Laboratoire d'Automatique, de Mécanique et d'Informatique Industrielles et Humaines - LAMIH



<http://ged.univ-valenciennes.fr/nuxeo/site/esupversions/ebb54170-142c-481e-a0bf-8c>