

Recherche en cours

Personne = *Millot Patrick*

□ □

1 ressource a été trouvée.

Niveaux d'automatisation adaptables pour une coopération homme-robots

Habib Lydia - 2019

Laboratoire d'Automatique, de Mécanique et d'Informatique Industrielles et Humaines - LAMIH

→ Thèse



 <https://ged.uphf.fr/nuxeo/site/esupversions/a972769c-2f42-4f7d-934d-ff3b6626c287>