

Recherche en cours

Personne = *Djemai Mohamed*

9 ressources ont été trouvées. Voici les résultats 1 à 9

Analyse biomécanique multidimensionnelle du geste de tourner le volant chez les conducteurs sans déficiences motrices

Schiro Jessica - 2013

Laboratoire d'Automatique, de Mécanique et d'Informatique Industrielles et Humaines - LAMIH



<http://ged.univ-valenciennes.fr/nuxeo/site/esupversions/2266c0b2-b888-4ce7-9a9c-4f>

→ Thèse



Analyse de stabilité des systèmes à commutations sur un domaine de temps non-uniforme

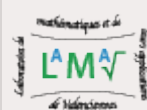
Taousser Fatima Zohra - 2015

Laboratoire de Mathématiques et leurs Applications de Valenciennes - LAMAV, Laboratoire d'Automatique, de Mécanique et d'Informatique Industrielles et Humaines - LAMIH



<http://ged.univ-valenciennes.fr/nuxeo/site/esupversions/1abce569-a9e6-4ff3-802d-14>

→ Thèse



Consensus décentralisé de type meneur/suiveur pour une flotte de robots coopératifs soumis à des contraintes temporelles

Angraeni Pipit - 2019

Laboratoire d'Automatique, de Mécanique et d'Informatique Industrielles et Humaines - LAMIH



<https://ged.uphf.fr/nuxeo/site/esupversions/176841a7-811a-43d7-bf7a-7b53e5f183cf>

→ Thèse



Contribution à la Commande du Système de Direction Assistée Electrique

Marouf Alaa - 2013

Laboratoire d'Automatique, de Mécanique et d'Informatique Industrielles et Humaines - LAMIH



Restriction d'accès permanente : confidentialité ou accès intranet uniquement



<http://ged.univ-valenciennes.fr/nuxeo/site/esupversions/c41aa2a7-93ba-41a9-ae20-2>

→ Thèse



Coordination et planification de systèmes multi-agents dans un environnement manufacturier

Demesure Guillaume - 2016

Laboratoire d'Automatique, de Mécanique et d'Informatique Industrielles et Humaines - LAMIH



<http://ged.univ-valenciennes.fr/nuxeo/site/esupversions/b3449a34-382b-462d-adff-29>

→ Thèse



Diagnostic et observation d'une classe de systèmes dynamiques hybrides. Application au convertisseur multicellulaire série

→ Thèse

Van Gorp Jérémy - 2013
Laboratoire d'Automatique, de Mécanique et d'Informatique Industrielles et Humaines - LAMIH



<http://ged.univ-valenciennes.fr/nuxeo/site/esupversions/d01093ad-54e4-44c4-89c2-7f>

Méthodes d'approximation au problème de routage de véhicule pour une gestion de flotte de drones

→ Thèse

Sukarno Setyawan Ajie - 2019
Laboratoire d'Automatique, de Mécanique et d'Informatique Industrielles et Humaines - LAMIH



<https://ged.uphf.fr/nuxeo/site/esupversions/97efdcf9-5b28-4e61-9c72-df2606ce8159>

Réalisation et commande robuste d'un système de rééducation physique

→ Thèse

Mohammad Sami - 2012
Laboratoire d'Automatique, de Mécanique et d'Informatique Industrielles et Humaines - LAMIH



<http://ged.univ-valenciennes.fr/nuxeo/site/esupversions/f3065ecb-f1ed-404d-8b8e-59>

Stratégie de contrôle haptique pour la réhabilitation du membre supérieur atteint de l'enfant hémiplégique

→ Thèse

Elsaeh Mohammed - 2017
Laboratoire d'Automatique, de Mécanique et d'Informatique Industrielles et Humaines - LAMIH



<http://ged.univ-valenciennes.fr/nuxeo/site/esupversions/14304108-bf07-41a5-894b-4f>