

Recherche en cours

Mots-cléf = *Simulation*

40 ressources ont été trouvées. Voici les résultats 21 à 30

Évaluation sur simulateur de conduite du comportement humain en situation de pré-crash : application à l'amélioration des airbags

Robache Frédéric - 2017

Laboratoire d'Automatique, de Mécanique et d'Informatique Industrielles et Humaines - LAMIH



<http://ged.univ-valenciennes.fr/nuxeo/site/esupversions/ae37f011-e2bc-482c-96cb-c6>

→ Thèse



Influence de la rugosité de surfaces de parois sur les instabilités hydrodynamiques d'un écoulement de Couette-Taylor et de Couette-Taylor-Poiseuille

Gaïed Lamia - 2020

Laboratoire d'automatique, de mécanique et d'informatique industrielles et humaines



Restriction d'accès permanente : confidentialité ou accès intranet uniquement



<https://ged.uphf.fr/nuxeo/site/esupversions/3bba971b-a87c-4c06-936a-3178d104cd3>

→ Thèse

Laboratoire d'automatique, de mécanique et d'informatique industrielles et humaines

Influence des déformations successives alternées de la paroi sur l'accroissement des performances d'échange d'un tube : application aux échangeurs multifonctionnels

Zambaux Julie-Anne - 2014

Département énergétique industrielle (EMD)



<http://ged.univ-valenciennes.fr/nuxeo/site/esupversions/721b350c-73ba-46d2-b789-7>

→ Thèse



La traversée de rue chez le piéton sénior : conception d'un simulateur, étude biomécanique et comportementale

Delzenne Julie - 2013

Laboratoire d'Automatique, de Mécanique et d'Informatique Industrielles et Humaines - LAMIH



<http://ged.univ-valenciennes.fr/nuxeo/site/esupversions/9500632b-e3fe-42b6-bed1-0>

→ Thèse



Modèle d'agent fondé sur les affordances : application à la simulation de trafic routier

Ksontini Feirouz - 2013

Laboratoire d'Automatique, de Mécanique et d'Informatique Industrielles et Humaines - LAMIH



<http://ged.univ-valenciennes.fr/nuxeo/site/esupversions/410b6994-8086-4241-a254-7>

→ Thèse



Modèle dynamique d'interaction véhicule-voie ferroviaire en présence de défauts géométriques sur les surfaces en contact

→ Thèse

Pecile Bérénice - 2017
Laboratoire d'Automatique, de Mécanique et d'Informatique Industrielles et Humaines - LAMIH



<http://ged.univ-valenciennes.fr/nuxeo/site/esupversions/722759f4-dd01-46b1-8b6b-e8>

Modèles réduits et propagation d'incertitude pour les problèmes de contact frottant et d'instabilité vibratoire

→ Thèse

Do Hai Quan - 2015
Laboratoire d'Automatique, de Mécanique et d'Informatique Industrielles et Humaines - LAMIH



<http://ged.univ-valenciennes.fr/nuxeo/site/esupversions/7294f7b8-7aa0-41c3-8316-9c>

Modélisation agent de la perception visuelle humaine limitée appliquée à la simulation du comportement des conducteurs en carrefour

→ Thèse

Ketenci Utku Görkem - 2013
Laboratoire d'Automatique, de Mécanique et d'Informatique Industrielles et Humaines - LAMIH



<http://ged.univ-valenciennes.fr/nuxeo/site/esupversions/948ba4ac-50c3-4d27-98fe-3e>

Modélisation bidimensionnelle de la propagation ultrasonore dans le contexte d'un contrôle non destructif ultrasonore sur tubes sans soudure

→ Thèse

Smime Fatima-Zahra - 2018
Département Opto-Acousto-Electronique de l'IEMN - IEMN-DOAE



<https://ged.uphf.fr/nuxeo/site/esupversions/e087a48f-1224-4e1c-b5a6-8dea3a0a0f48>

Modélisation des contrôles non-destructifs par ondes ultrasonores guidées. Application aux contrôles de canalisations

→ Thèse

Bakkali Mohammed Marouane EI - 2015
Département Opto-Acousto-Electronique de l'IEMN - IEMN-DOAE



<http://ged.univ-valenciennes.fr/nuxeo/site/esupversions/796d5e89-8e81-46c1-9b45-6>