

Recherche en cours

Mots-clef = *Liapounov, Stabilité de -- Thèses et écrits académiques*

2 ressources ont été trouvées. Voici les résultats 1 à 2

Conception et commande d'une interface haptique à retour d'effort pour la CAO

→ Thèse

Dang Quoc-Viet - 2013

Laboratoire d'Automatique, de Mécanique et d'Informatique Industrielles et Humaines - LAMIH



<http://ged.univ-valenciennes.fr/nuxeo/site/esupversions/e4782f4b-8694-42f0-a1a2-52>

Systèmes quasi-LPV continus : comment dépasser le cadre du quadratique ?

→ Thèse

Jaadari Abdelhafidh - 2013

Laboratoire d'Automatique, de Mécanique et d'Informatique Industrielles et Humaines - LAMIH



<http://ged.univ-valenciennes.fr/nuxeo/site/esupversions/ebb54170-142c-481e-a0bf-8c>